














Colloque annuel du GIS Micro-Drones

Programme du mardi 10 juillet 2018

LAAS-CNRS - 7 avenue du Colonel Roche, Toulouse

8 :30 – 9 :00	Accueil – remise des badges		
9 :00 – 9 :10	Liviu NICU		Allocution d'accueil au LAAS-CNRS
9 :10 – 9:20	Jean-Marc MOSCHETTA		Ouverture du Workshop annuel <i>Actions et projets du GIS Micro-Drones en 2018</i>
Conférence d'ouverture			
9:20 – 10:00	Franck RUFFIER	INSTITUT DES SCIENCES DU MOUVEMENT ETIENNE JULES MAREY	« Robotics-Inspired neuroethology : from flying insects to birds »
10:00 – 10:30	Pause-café		
Exposés des doctorants - session n°1 Président de session : Simon Lacroix (LAAS-CNRS)			
10:30 – 10:50	Marco TOGNON		Communication-less Aerial Co-Manipulation of a Cable-Suspended Bar
10:50 – 11:10	Sara ALAOU-SOSSE		Development and qualification of instrumented unmanned planes for turbulence observations in the atmospheric surface layer
11:10 – 11:30	Thibault DESERT & Nicolas SCHAFFNER		Etude de faisabilité d'un drone pour le vol en atmosphère raréfiée

11:30 – 11:50	Yuchen LENG		Aerodynamic modelling of a prop-rotor at high incidence as applied to transitioning drones
11:50 – 12:10	Davide BICEGO		Aerial Physical Interaction with Multi-directional Thrust Robots
12:10 – 12 :30	Jean-Alexis DELAMER		Planification d'une stratégie de navigation et de guidage pour des drones autonomes
12:30 – 13:40	Déjeuner		
Conférence d'ouverture			
13 :40 – 14 :10	Philippe BURGER		High throughput phenotyping of field crop using UAVs")
Exposés des doctorants - session n°2 Président de session : Gautier Hattenberger (ENAC)			
14 :10 – 14 :30	Christophe Reymann & Nicolas Holvoet		Mapping crop fields: active perception using SLAM and online path optimization
14:30 – 14:50	Gustav Oman Lundin		Supervision pour la sécurité du vol des drones
14:50 – 15:10	Baizura BOHARI		Multidisciplinary Optimization of Distributed Propulsion Aircraft
15:10 – 15:40	Pause		
Exposés des doctorants - session n°3 Président de session : Sébastien Prothin (ISAE-SUPAERO)			
15:40 – 16:00	Nikola Gavrilovic		Energy extraction for mini-UAVs through gust soaring
16:00 – 16:20	Rafael Bailon-Ruiz		Fleets of UAVs for wildfire monitoring
16:20 – 16:40	Titouan VERDU		Détection d'une bordure d'un environnement avec une architecture distribuée
16:40 – 17:00	Jacson BARTH		Fixed-wing UAV with transitioning flight capabilities: Model-Based or Model-Free Control approach?
17:00 – 17:20	Activités de recherches à venir et clôture du Workshop		